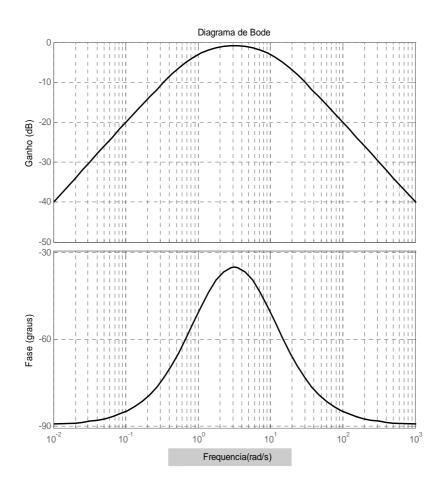
# 318 - ENGENHARIA ELÉTRICA - CONTROLE DE PROCESSOS ELETRÔNICOS

**01.** Encontre a função de transferência correspondente ao diagrama de Bode abaixo.



#### **02.** Dado o sistema dinâmico

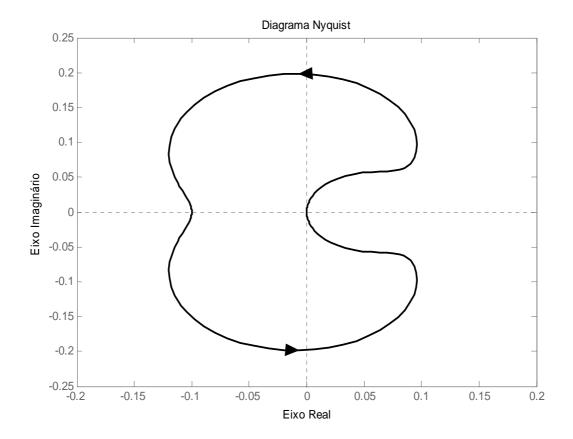
$$\frac{d^3x(t)}{dt^3} + a_2 \frac{d^2x(t)}{dt^2} + a_1 \frac{dx(t)}{dt} + a_0x(t) = b_0u(t)$$

Onde: x(t) é a saída do sistema e u(t) é a entrada.

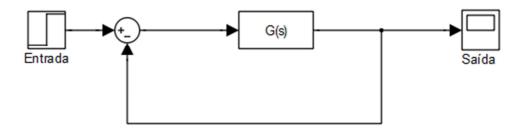
- a) Considerando que todos os estados são mensuráveis, projete uma realimentação de estado que aloque todos os polos na posição  $-\rho$ .
- b) Projete um observador de estado de ordem completa para o sistema.

$$C(s) = \frac{2(s+1)}{(s+10)}$$

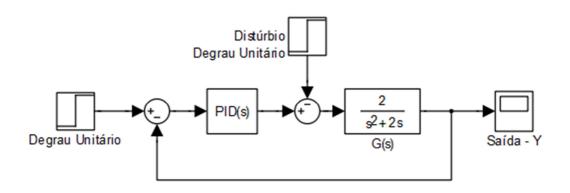
- **03.** Dada a função de transferência de um compensador (s+10), obtenha a equação de diferença correspondente. Utilize o mapeamento de polos e zeros considerando o tempo de amostragem de 0,1 segundos. A entrada do controlador é e(t) e a saída é u(t).
- **04.** A função de transferência G(s) que originou o diagrama de *Nyquist* abaixo possui um zero e dois polos no semiplano direito do plano S, respectivamente.



G(s) opera na configuração em malha fechada abaixo. Se a malha fechada for instável, é possível adicionar um ganho em G(s), kG(S), para estabilizar a malha, e qual seria a faixa de valores de k que estabilizaria o sistema?



 $G(s) = \frac{2}{s(s+2)}$ . Usando lugar das raízes, obtenha um controlador do mitária) com polos dominantes na 05. Considerando um processo tipo PID que gere uma resposta de malha fechada (realimentação unitária) com polos dominantes na posição correspondente ao amortecimento  $\zeta$ =0,7, frequência natural  $\omega$ n=0,7 rad/s e erro estacionário nulo para entrada e distúrbio do tipo degrau unitário.





#### MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO INSTITUTO FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO REITORIA

Avenida Rio Branco, 50 – Santa Lúcia – 29056-255 – Vitória – ES 27 27 33577500

# **CONCURSO PÚBLICO**

#### EDITAL Nº 03/2014

Professor do Magistério do Ensino Básico, Técnico e Tecnológico

# ÁREA/SUBÁREA/ESPECIALIDADE: 318 ENGENHARIA ÉLETRICA / CONTROLE DE PROCESSOS ELETRÔNICOS

## Caderno de Prova

#### **INSTRUÇÕES:**

- 1- Aguarde autorização para abrir o caderno de provas.
- 2- Após a autorização para o início da prova, confira-a, com a máxima atenção, observando se há algum defeito (de encadernação ou de impressão) que possa dificultar a sua compreensão.
- 3- A prova terá duração máxima de 4h (quatro horas).
- 4- A prova é composta de 5 (cinco) questões discursivas.
- 5- As respostas às questões deverão ser assinaladas no Caderno de Provas a ser entregue ao candidato.
- 6- A prova deverá ser feita, obrigatoriamente, com caneta esferográfica (tinta azul escuro ou preta).
- 7- A interpretação dos enunciados faz parte da aferição de conhecimentos. Não cabem, portanto, esclarecimentos.
- 8- O Candidato deverá devolver ao Fiscal o Caderno de Provas, ao término de sua prova.

		Reservado  Não escreva neste campo	
Nome:			
Inscrição:	Assinatura:		

Reservado

Não escreva neste campo

# **RESPOSTAS:**



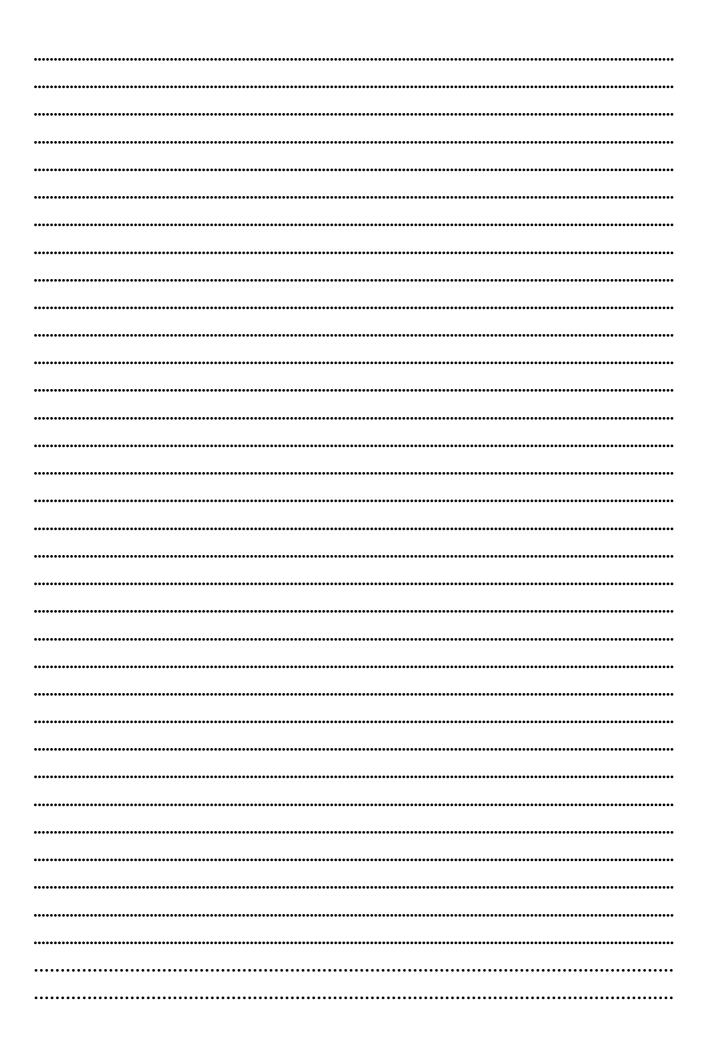












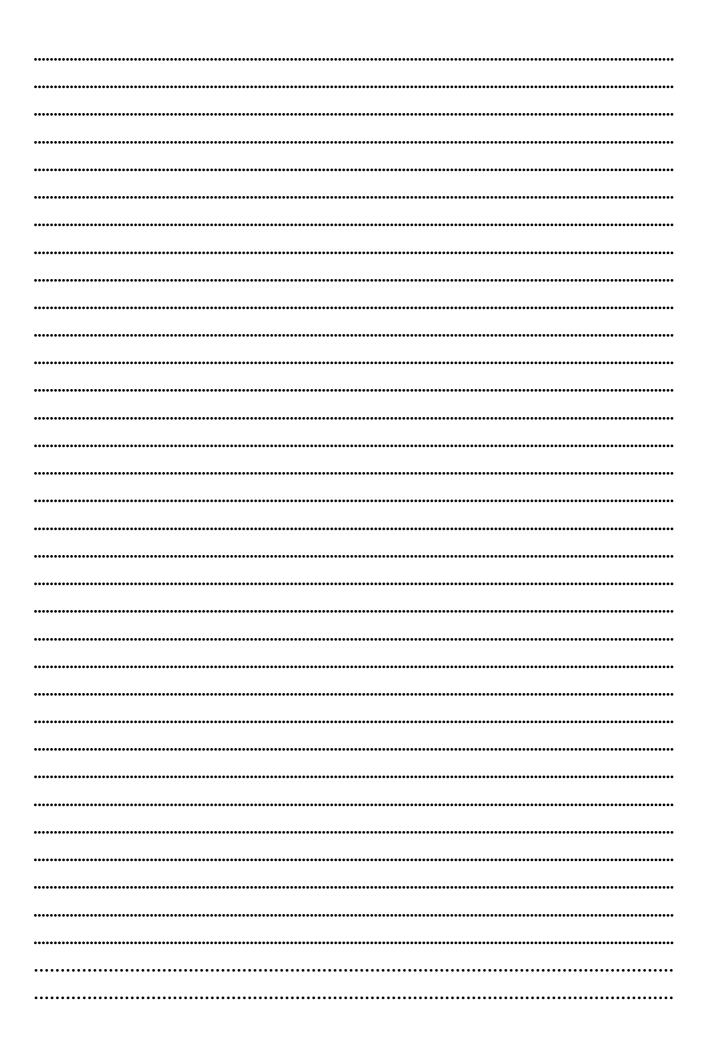


























#### MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO

# INSTITUTO FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO REITORIA

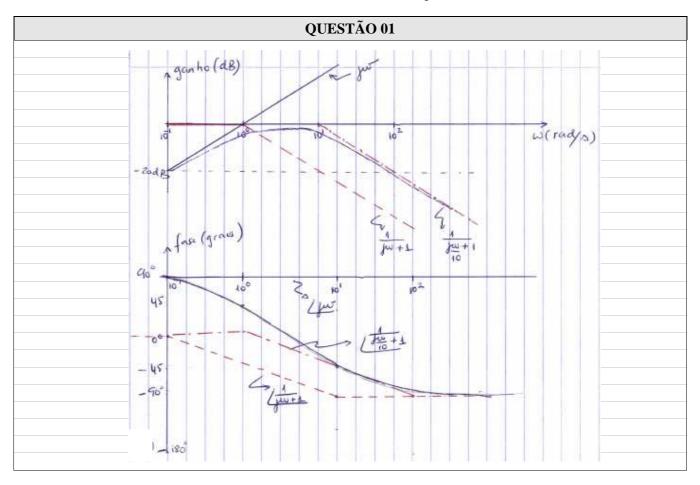
Avenida Rio Branco, 50 – Santa Lúcia – 29056-255 – Vitória – ES 27 3357-7500

# CONCURSO PÚBLICO EDITAL Nº 03 / 2014

#### Professor do Magistério do Ensino Básico, Técnico e Tecnológico

ÍNDICE DE INSCRIÇÃO	318
CAMPUS	SERRA
ÁREA/SUBÁREA/ESPECIALIDADE	ENGENHARIA ELÉTRICA / CONTROLE DE PROCESSOS ELETRÔNICOS

# PROVA DE CONHECIMENTOS ESPECÍFICOS | DISCURSIVA MATRIZ DE CORREÇÃO



Ao traçar as assíntotas na curva de ganho tem-se:

$$G(jw) = \frac{jw}{(jw+1)(j\frac{w}{10}+1)}$$

Entretanto ao traçar a curva de fase para G(jw) esta se mostra diferente da apresentada no problema.

Em vez da curva de fase do problema iniciar em  $+90^{\circ}$ , devido ao zero na origem, a mesma origina-se em  $-90^{\circ}$ , O que indica a presença de um pólo no semi-plano direito. Logo, conclui-se que o pólo instável está em s = 1 e O pólo estável está em s = -10. Corrigindo,

$$G(jw) = \frac{jw}{(jw-1)(j\frac{w}{10}+1)}$$

Logo

$$G(jw) = \frac{10s}{(s-1)(s+10)}$$

#### **QUESTÃO 02**

Da equação diferencial do sistema tem-se:

$$\frac{X(s)}{u(s)} = \frac{b0}{s^3 + a2s^2 + a1s + a0}$$

Qualquer realização mínima em espaço de estado da função de transferência acima, será controlável e observável.

a) Representando o sistema na forma canônica controlável

$$\begin{bmatrix} \dot{x}1\\ \dot{x}2\\ \dot{x}3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0\\ 0 & 0 & 1\\ -a0 & -a1 & -a2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x1\\ x2\\ x3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0\\ 0\\ 1 \end{bmatrix} u$$

$$y = \begin{bmatrix} b0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x1 \\ x2 \\ x3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 \end{bmatrix} u$$

Onde:

$$x1 = x;$$
  $x2 = \dot{x};$   $x3 = \ddot{x}$ 

$$u = -\begin{bmatrix} k0 & k1 & k2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x1 \\ x2 \\ x3 \end{bmatrix} + R$$

Substituindo u na equação de estado

$$\begin{bmatrix} \dot{x}1\\ \dot{x}2\\ \dot{x}3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0\\ 0 & 0 & 1\\ -(a0+k0) & -(a1+k1) & -(a2+k2) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x1\\ x2\\ x3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0\\ 0\\ 1 \end{bmatrix} R$$

O projeto da realimentação deve alocar os pólos da equação característica do sistema realimentado na

localização desejada, no caso todos os pólos em -p.

Assim  $s^3 + (a^2+k^2) s^2 + (a^2+k^2) s +$ 

$$s^3 + 3ps^2 + 3p^2s + p^3 = 0$$

tem-se as equações:

$$a2 + k2 = 3p$$

$$k2 = 3p - a2$$

$$a1 + k1 = 3p^2$$

$$\therefore \qquad k1 = 3p^2 - a1$$

$$a0 + k0 = p^3$$

$$\therefore \qquad k0 = p^3 - a0$$

São os ganhos da

Realimentação

**b**) Para o projeto do observado de estado de ordem completa, assume-se todos os pólos do observador em  $-\xi$ , onde  $\xi = 4p$ .

Representando o sistema na forma canônica observável

$$\begin{bmatrix} \dot{z}1\\ \dot{z}2\\ \dot{z}3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -a0\\ 1 & 0 & -a1\\ 0 & 1 & -a2\\ z3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z1\\ z2\\ z3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b0\\ 0\\ 0 \end{bmatrix} u$$

$$y = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z1 \\ z2 \\ z3 \end{bmatrix}$$

A equação do observador é dada por:

$$\begin{bmatrix} \dot{z}1\\ \dot{z}2\\ \dot{z}3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & -a0\\ 1 & 0 & -a1\\ 0 & 1 & -a2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \dot{z}1\\ \dot{z}2\\ \dot{z}3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} b0\\ 0\\ 0 \end{bmatrix} u + \begin{bmatrix} L0\\ L1\\ L2 \end{bmatrix} (y - \hat{y})$$

$$\hat{y} = \begin{bmatrix} 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \hat{z}1 \\ \hat{z}2 \\ \hat{z}3 \end{bmatrix}$$

Aproveita-se a dualidade para concluir que os ganhos do observador são:

$$\int L0 = \xi^3 - a0$$

$$\begin{cases} L1 = 3\xi^2 - a1 \end{cases}$$

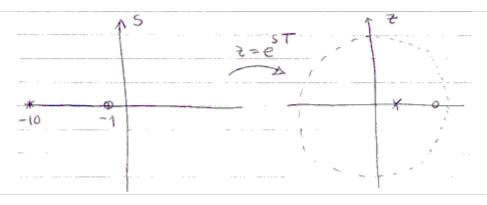
$$L2 = 3\xi - a2$$

Sabendo-se que existe uma matriz que transforma a forma canônica controlável em forma canônica observável, chamada T. Então:

$$\begin{bmatrix} \hat{x}1\\ \hat{x}2 \end{bmatrix} = T^{-1} \times \begin{bmatrix} \hat{z}1\\ \hat{z}2 \end{bmatrix}$$

$$\hat{x}3$$
  $\hat{z}3$ 

#### QUESTÃO 03



O mapeamento se dá pela relação:  $z = e^{ST}$ 

Assim.

$$C(z) = K \frac{(z - e^{-1 \times 0.1})}{(z - e^{-10 \times 0.1})} = K \frac{(z - 0.9048)}{(z - 0.3679)}$$

K é calculado para que C(z) tenha o mesmo ganho estático de C(s),

$$K\frac{(z-0.9048)}{(z-0.3679)} = 0.2$$

K = 1,3279

Assim,

$$u(k) = 0.3679u(k-1) + 1.3279e(k) - 1.2015e(k-1)$$

#### QUESTÃO 04

Dados  $P_{OL} = 2 e Z_{OL} = 1$ .

Do diagrama de Nyquist:

Os circundamentos do ponto -1, N = 0.

Do critério:  $Z_{MF} = N + P_{OL}$ 

$$Z_{MF} = 0 + 2 = 2$$

Logo o sistema em malha fechada é instável.

Desta forma nenhum ajuste de ganho levará este sistema a estabilidade. Para que o sistema em malha fechada fosse estável, o ponto -1 deveria ser circundado duas (2) vezes no sentido anti-horário.

#### QUESTÃO 05

Especificação de desempenho:  $\xi = 0.7$ , wn = 0.7.

Ponto de teste:  $s0 = -\xi wn + jwn\sqrt{1 - \xi^2}$ 

$$s0 \cong -0.5 + i0.5$$

Se o controlador for proporcional, s0 não será lugar de raízes e a condição de erro estacionário não será cumprida:

$$e(\infty) = \lim_{s \to 0} s \left[ \frac{1}{1 + CG(s)} \cdot \frac{1}{s} + \frac{G(s)}{1 + CG(s)} \cdot \frac{1}{s} \right] = \frac{1}{2K}$$

O que impede a utilização dessa ação de controle.

Se for utilizado um controle PI:

$$C(s) = \frac{kp\left(s + \frac{1}{Tikp}\right)}{s}$$

$$e(\infty) = \lim_{s \to 0} s \left[ \frac{1}{1 + CG(s)} \cdot \frac{1}{s} + \frac{G(s)}{1 + CG(s)} \cdot \frac{1}{s} \right]$$

$$e(\infty) = \lim_{s \to 0} s \frac{1}{1 + \frac{kp(s + \frac{1}{Tikp})}{s} \cdot \frac{2}{s(s+2)}} + \frac{\frac{2}{s(s+2)}}{1 + \frac{kp(s + \frac{1}{Tikp})}{s} \cdot \frac{2}{s(s+2)}}$$

$$e(\infty) = \lim_{s \to 0} s \left[ \frac{s^2}{s^2 + \frac{2kp(s + 1/Tikp)}{(s+2)}} + \frac{\frac{2s}{(s+2)}}{s^2 + \frac{2kp(s + 1/Tikp)}{(s+2)}} \right]$$

 $e(\infty) = 0$ , o que cumpre a condição de erro estacionário.

Para que s0 se lugar de raízes, deve-se ter cumprida a condição de ângulo:

$$(\varphi_{ZC} - \varphi_{PC}) - \varphi_{P1} - \varphi_{P2} = 180^{\circ} \pm l360^{\circ},$$
  $l = 0, 1, 2, ...(*)$ 

Onde:  $\varphi_{ZC}$  é a contribuição de ângulo de zero do controlador.  $\varphi_{PC}$  é a contribuição do pólo do controlador resultando para (\*)

$$\varphi_{ZC} - 2 \times (135^{\circ}) - 18,43^{\circ} = 180^{\circ} \pm l360^{\circ}, \qquad l = -1$$

$$\varphi_{ZC} - 288,43^{\circ} = -180^{\circ}$$

$$\varphi_{zc} = 108,43^{\circ}$$

$$Z_c = -0.33$$

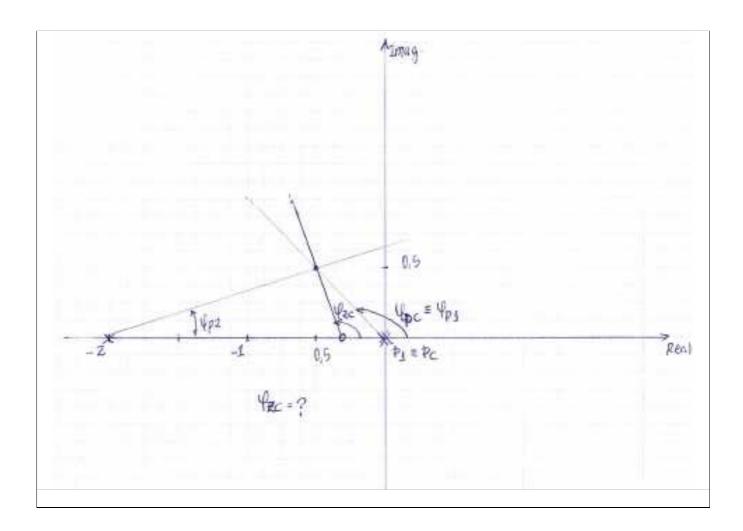
O ganho do controlador é ajustado para cumprir a condição de módulo para que só seja lugar de raízes:

$$K = \left| \frac{s^2(s+2)}{2(s+0.33)} \right|_{s=-0.5+j0.5} \cong 0.75$$

$$C = \frac{0,75(s+0,33)}{s}$$

$$kp = 0.75 e$$

$$Ti = 4,04$$





#### MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO INSTITUTO FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO REITORIA

Avenida Rio Branco, 50 – Santa Lúcia – 29056-255 – Vitória – ES 27 33577500

# CONCURSO PÚBLICO

#### EDITAL Nº 03/2014

Professor do Magistério do Ensino Básico, Técnico e Tecnológico

# ÁREA/SUBÁREA/ESPECIALIDADE

## **LEGISLAÇÃO**

# Caderno de Provas

# Questões Objetivas

#### **INSTRUÇÕES:**

- 1- Aguarde autorização para abrir o caderno de provas.
- 2- Após a autorização para o início da prova, confira-a, com a máxima atenção, observando se há algum defeito (de encadernação ou de impressão) que possa dificultar a sua compreensão.
- 3- A prova terá duração máxima de 04 (quatro) horas, não podendo o candidato retirar-se com a prova antes que transcorram 2 (duas) horas do seu início.
- 4- A prova é composta de 05 (cinco) questões objetivas.
- 5- As respostas às questões objetivas deverão ser assinaladas no Cartão Resposta a ser entregue ao candidato. Lembre-se de que para cada questão objetiva há **APENAS UMA** resposta.
- 6- O cartão-resposta deverá ser marcado, obrigatoriamente, com caneta esferográfica (tinta azul ou preta).
- 7- A interpretação dos enunciados faz parte da aferição de conhecimentos. Não cabem, portanto, esclarecimentos.
- 8- O Candidato deverá devolver ao Fiscal o Cartão Resposta, ao término de sua prova.

# **LEGISLAÇÃO**

- **01.** A vacância do cargo público está prevista no artigo 33 da Lei 8.112/90 e decorre de:
- a) exoneração, promoção e ascensão.
- b) promoção, aposentadoria e transferência.
- c) remoção, ascensão e aproveitamento.
- d) falecimento, posse em outro cargo inacumulável e aposentadoria.
- e) readaptação, transferência e aposentadoria.
- **02.** Considerando ser o Provimento o ato administrativo por meio do qual é preenchido cargo público, com a designação de seu titular, analise as afirmativas:
- I. O aproveitamento é forma de provimento originário e é configurado como o retorno à atividade de servidor em disponibilidade, em cargo de atribuições e vencimentos compatíveis com o anteriormente ocupado.
- II. A nomeação é forma de provimento originário, dependendo de aprovação em concurso público de títulos.
- III. A reversão, configurada pelo retorno do servidor ao mesmo cargo que ocupava e do qual foi demitido, quando a demissão foi anulada administrativamente ou judicialmente, é forma de provimento derivado.
- IV. A readaptação é o reaproveitamento de servidor em outro cargo, em razão de uma limitação física que ele venha a apresentar.
- V. Trata-se de provimento derivado a promoção de um servidor de uma classe para outra, dentro de uma mesma carreira, assim ocorre a vacância de um cargo inferior e o provimento em um cargo superior.

Sobre as afirmativas, é correto afirmar que

- a) apenas I, II e III estão corretas.
- b) apenas IV e V estão corretas.
- c) apenas II e III estão corretas.
- d) apenas III está correta.
- e) apenas I e III estão corretas.
- **03.** A Lei 8.112/90 é o Regime Jurídico dos Servidores Públicos e prevê
- a) que apenas os servidores civis da União estão vinculados às regras previstas.
- b) que é requisito básico para investidura em cargo público a aptidão física e mental.
- c) que apenas brasileiros natos podem acessar os cargos públicos no país.
- d) que a investidura em cargo público ocorrerá com o efetivo exercício.
- e) que os cargos público são providos apenas em caráter efetivo.
- **04.** É vedado ao servidor público, de acordo com o Código de Ética, Decreto 1.171/94:
- a) Exercer atividade profissional ética ou ligar o seu nome a empreendimentos.
- b) Ser reto, leal e justo, demonstrando toda a integridade do seu caráter, escolhendo sempre, quando estiver diante de duas opções, a melhor e a mais vantajosa para o bem comum.
- c) Usar do cargo ou função para obter favorecimento para o bem comum.
- d) Usar de artifícios para procrastinar ou dificultar o exercício regular de direito por qualquer pessoa, causando-lhe dano moral ou material.
- e) Utilizar os avanços técnicos e científicos ao seu alcance ou do seu conhecimento para atendimento do seu mister.

#### **05.** É uma regra deontológica prevista no Código de Ética - Decreto 1.171/94, exceto:

- a) A remuneração do servidor público é custeada pelos tributos pagos por todos, à exceção dele próprio, e por isso se exige dele, como contrapartida, que a moralidade administrativa se integre no Direito, como elemento indissociável de sua aplicação e de sua finalidade, erigindo-se, como consequência, em fator de legalidade.
- b) Os atos, comportamentos e atitudes dos servidores públicos serão direcionados para a preservação da honra e da tradição dos serviços públicos.
- c) O trabalho desenvolvido pelo servidor público perante a comunidade deve ser entendido como acréscimo ao seu próprio bem-estar, já que, como cidadão, integrante da sociedade, o êxito desse trabalho pode ser considerado como seu maior patrimônio.
- d) Deixar o servidor público qualquer pessoa à espera de solução que compete ao setor em que exerça suas funções, permitindo a formação de longas filas, ou qualquer outra espécie de atraso na prestação do serviço, não caracteriza apenas atitude contra a ética ou ato de desumanidade, mas, principalmente, grave dano moral aos usuários dos serviços públicos.
- e) Toda ausência injustificada do servidor de seu local de trabalho é fator de desmoralização do serviço público, o que quase sempre conduz à desordem nas relações humanas.



#### MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO INSTITUTO FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO REITORIA

Avenida Rio Branco, 50 – Santa Lúcia – 29056-255 – Vitória – ES 27 33577500

# **CONCURSO PÚBLICO**

#### EDITAL Nº 03/2014

Professor do Magistério do Ensino Básico, Técnico e Tecnológico

# ÁREA/SUBÁREA/ESPECIALIDADE

# **LEGISLAÇÃO**

## FOLHA DE RESPOSTA (RASCUNHO)

Questão	Resposta
01	
02	
03	
04	
05	



#### MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO

# INSTITUTO FEDERAL DO ESPÍRITO SANTO REITORIA

Avenida Rio Branco, 50 – Santa Lúcia – 29056-255 – Vitória – ES 27 3357-7500

## CONCURSO PÚBLICO - EDITAIS Nº 02 e 03/2014 Professor do Magistério do Ensino Básico, Técnico e Tecnológico

## **GABARITO**

# PROVA DE LEGISLAÇÃO

Questão	Resposta
01	D
02	В
03	В
04	D
05	A